



Ευρωπαϊκή Ένωση
Ευρωπαϊκό Ταμείο
Περιφερειακής Ανάπτυξης

ΕΠΑνεΚ 2014-2020
ΕΠΙΧΕΙΡΗΣΙΑΚΟ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑ
ΑΝΤΑΓΩΝΙΣΤΙΚΟΤΗΤΑ
ΕΠΙΧΕΙΡΗΜΑΤΙΚΟΤΗΤΑ
ΚΑΙΝΟΤΟΜΙΑ



ανάπτυξη - εργασία - αλληλεγγύη

Με τη συγχρηματοδότηση της Ελλάδας και της Ευρωπαϊκής Ένωσης



ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΟ ΠΑΤΡΩΝ

ΕΙΔΙΚΟΣ ΛΟΓΑΡΙΑΣΜΟΣ ΚΟΝΔΥΛΙΩΝ ΕΡΕΥΝΑΣ – Ν.

4485/2017

Α.Φ.Μ.: 998219694 – Α' Δ.Ο.Υ. ΠΑΤΡΩΝ

ΤΗΛ: 2610-997888 FAX: 2610-996677

E-mail: rescom@upatras.gr – Url: <http://research.upatras.gr>

Πρόσκληση Υποβολής Προσφορών
Αρ. Πρωτ.: 67464/08-10-2020

Ο Ειδικός Λογαριασμός Κονδυλίων Έρευνας του Πανεπιστημίου Πατρών προτίθεται να προμηθευτεί εξοπλισμό που θα εγκατασταθεί στο Εργαστήριο Επεξεργασίας Σημάτων και Τηλεπικοινωνιών Τμήμα Μηχανικών Η/Υ κ Πληροφορικής, στο πλαίσιο του έργου “**Ανάλυση νοηματικής γλώσσας σε κινητές συσκευές για διερμηνεία με έμφαση υπηρεσίες υγείας**” ΦΚ 80528 με φορέα χρηματοδότησης την Ελλάδα και την Ευρωπαϊκή Ένωση .

Αναλυτικότερες πληροφορίες σχετικά με τα ζητούμενα είδη και τα τεχνικά χαρακτηριστικά τους δίνονται στο Παράρτημα Ι, (ομάδα Α – ομάδα Β) που αποτελεί αναπόσπαστο μέρος της παρούσας Πρόσκλησης.

Ως χρόνος παράδοσης του ζητούμενου εξοπλισμού θα καθοριστεί κατόπιν συνεννόησης με τον Επιστημονικό Υπεύθυνο του έργου και έως 31/12/2020.

Τυχόν έξοδα μεταφοράς/παράδοσης εξοπλισμού βαρύνουν τον Ανάδοχο.

Ο χρόνος πληρωμής του συμβατικού τιμήματος συνολικής αξίας 1.880,00 € συμπεριλαμβανομένου ΦΠΑ (Ομάδα Α 1500,00 € και Ομάδα Β 380, 00 €) ορίζεται έως ένα (1) μήνα μετά την παράδοση του είδους/υπηρεσιών.

Κριτήριο επιλογής ορίζεται η πλέον συμφέρουσα από οικονομική άποψη προσφορά βάσει τιμής, για το σύνολο των ειδών ανά ομάδα, η οποία θα καλύπτει και τις ζητούμενες τεχνικές προδιαγραφές.

Παρακαλούνται οι ενδιαφερόμενοι προμηθευτές, όπως υποβάλλουν φάκελο, σε έντυπη ή σε ηλεκτρονική μορφή, με τα κάτωθι:

- 1) αναλυτική περιγραφή των τεχνικών χαρακτηριστικών των προσφερόμενων ειδών,
- 2) αναλυτική οικονομική προσφορά για το σύνολο των ζητούμενων ειδών/ανά ομάδα,



προς το Τμήμα Μηχανικών Η/Υ & Πληροφορικής του Πανεπιστημίου Πατρών, Υπόψη κ. Κοσμόπουλου Δημήτρη, Δ/νση Πανεπιστημιούπολη Ρίου Πάτρας, ΤΚ 26504 , Τηλ 2610-997718 , Email dkosmo@upatras.gr **μέχρι την Τρίτη 13 Οκτωβρίου και ώρα 14.00 μ.μ.**

Σχετικές πληροφορίες παρέχονται από τον καθηγητή κ. Κοσμόπουλο Δημήτρη, στα παραπάνω στοιχεία (email, τηλέφωνο).

**Ο Αντιπρύτανης
Έρευνας και Ανάπτυξης
Πρόεδρος της Επιτροπής Ερευνών**

**Παναγιώτης Δημόπουλος
Καθηγητής**



Ευρωπαϊκή Ένωση
Ευρωπαϊκό Ταμείο
Περιφερειακής Ανάπτυξης

ΕΠΑνεΚ 2014-2020
ΕΠΙΧΕΙΡΗΣΙΑΚΟ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑ
ΑΝΤΑΓΩΝΙΣΤΙΚΟΤΗΤΑ
ΕΠΙΧΕΙΡΗΜΑΤΙΚΟΤΗΤΑ
ΚΑΙΝΟΤΟΜΙΑ



ΕΣΠΑ
2014-2020
ανάπτυξη - εργασία - αλληλεγγύη

Με τη συγχρηματοδότηση της Ελλάδας και της Ευρωπαϊκής Ένωσης

ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ Ι

ΤΕΧΝΙΚΑ ΧΑΡΑΚΤΗΡΙΣΤΙΚΑ

Α/Α ΟΜΑΔΑΣ	ΠΕΡΙΓΡΑΦΗ ΕΙΔΟΥΣ	ΠΡΟΫΠΟΛΟΓΙΣΜΟΣ ΜΕ ΦΠΑ
ΟΜΑΔΑ Α	<ul style="list-style-type: none"> ● Κάμερα βάθους Real Sense 435i τεμάχιο 1 Inertial measurement unit BMI055 Use Environment Indoor/Outdoor Depth Technology Active IR stereo Main Intel® RealSense™ component - Intel® RealSense™ Vision Processor D4 - Intel® RealSense™ module D430 Depth Field of View (FOV) (Horizontal × Vertical × Diagonal) 86° x 57° (±3)° Depth Stream Output Resolution Up to 1280 x 720 Depth Stream Output Frame Rate Up to 90 fps Minimum Depth Distance (Min-Z) 0.1 m Sensor Shutter Type Global Shutter Maximum Range Approx. 10 meters; Varies depending on calibration, scene, and lighting condition RGB Sensor Resolution and Frame Rate 1920 x 1080 at 30 fps RGB Sensor FOV (Horizontal x Vertical x Diagonal) 69.4° x 42.5° x 77° (+/- 3°) Camera Dimension (Length x Depth x Height) 90 mm x 25 mm x 25 mm Connectors USB-C* 3.1 Gen 1 Mounting Mechanism - One 1/4-20 UNC thread mounting point - Two M3 thread mounting points ● Κάμερα βάθους realsense D415 τεμάχιο 1 Use Environment Indoor/Outdoor Depth Technology Active IR stereo Main Intel® RealSense™ component - Intel® RealSense™ Vision Processor D4 - Intel® RealSense™ module D410 Depth Field of View (FOV) (Horizontal × Vertical × Diagonal) 65°±2° x 40°±1° x 72°±2° Depth Stream Output Resolution Up to 1280 x 720 Depth Stream Output Frame Rate Up to 90 fps Minimum Depth Distance (Min-Z) 0.3 m Sensor Shutter Type Rolling Shutter 	1.500 €



Με τη συγχρηματοδότηση της Ελλάδας και της Ευρωπαϊκής Ένωσης

<p>Maximum Range Approx. 10 meters; Varies depending on calibration, scene, and lighting condition</p> <p>RGB Sensor Resolution and Frame Rate 1920 x 1080 at 30 fps</p> <p>RGB Sensor FOV (Horizontal x Vertical x Diagonal) 69.4° x 42.5° x 77° (+/- 3°)</p> <p>Camera Dimension (Length x Depth x Height) 99 mm x 20 mm x 23 mm</p> <p>Connectors USB-C* 3.1 Gen 1</p> <p>Mounting Mechanism - One 1/4-20 UNC thread mounting point - Two M3 thread mounting points</p> <p>• Σύστημα κάμερας Real Sense D435 και κάμερας παρακολούθησης realsense T215, τεμάχιο 1</p> <p>T215: SLAM V- SLAM, part of Intel® RealSense™ Technology High precision Visual Inertial Odometry Simultaneous Localization and Mapping algorithms. VPU Intel® Movidius™ Myriad™ 2.0 VPU Visual Processing Unit optimized to run V- SLAM at low power. FOV Two Fisheye lenses with combined 163±5° FOV The camera includes two OV9282 imagers with fisheye lenses for a combined, close to hemispherical 163±5° field of view for robust tracking even with fast motion. Inertial Measurement Unit (IMU) BMI055 IMU The Inertial Measurement Unit, allows for accurate measurement of rotation and acceleration of the device, to feed into the V-SLAM algorithms. USB USB 3.1 Gen 1 Micro B USB 2.0 and USB 3.1 supported for either pure pose data or a combination of pose and images. Dimensions 108 mm x 24.5 mm x 12.5 mm Mounting 2 x M3 0.5mm pitch mounting sockets</p> <p>D435: FeaturesUse Environment: Indoor/Outdoor</p> <p>Image Sensor Technology: Global Shutter, 3μm x 3μm pixel sizeMaximum Range: Approx. 10 meters. Accuracy varies depending on calibration, scene, and lighting condition. DepthDepth Technology: Active IR Stereo</p> <p>Minimum Depth Distance (Min-Z):</p>	
---	--



Με τη συγχρηματοδότηση της Ελλάδας και της Ευρωπαϊκής Ένωσης

<p>0.105 mDepth Field of View (FOV): 86° × 57° (±3°)</p> <p>Depth Output Resolution: Up to 1280 × 720</p> <p>Depth Frame Rate: Up to 90 fps</p> <p>RGBRGB Sensor Resolution: 1920 × 1080</p> <p>RGB Frame Rate: 30 fpsRGB Sensor FOV (H × V × D): 69.4° × 42.5° × 77° (± 3°)</p> <p>Major ComponentsCamera Module: Intel RealSense Module D430 + RGB CameraVision Processor Board: Intel RealSense Vision Processor D4</p> <p>PhysicalForm Factor: Camera Peripheral</p> <p>Length × Depth × Height: 90 mm × 25 mm × 25 mmConnectors: USB- C* 3.1 Gen 1*</p> <p>Mounting Mechanism: – One 1/4- 20 UNC thread mounting point. – Two M3 thread mounting points.</p> <ul style="list-style-type: none"> ● Κάμερα και φακός κάμερας Real Sense LiDAR L515 τεμάχιο 1 <p>FeaturesUse Environment: Indoor</p> <p>Technology: Laser scanningMaximum Distance: 9 meters1</p> <p>DepthDepth Technology: LiDAR</p> <p>Depth Field of View (FOV): 70° × 55° (±2°)Minimum Depth Distance (Min-Z): 0.25 m</p> <p>Depth Output Resolution & Frame Rate: Up to 1024 × 768 depth resolution. 30 fps.</p> <p>RGB CameraRGB Sensor Resolution:</p>	
---	--



Με τη συγχρηματοδότηση της Ελλάδας και της Ευρωπαϊκής Ένωσης

	<p>1920 × 1080</p> <p>RGB Frame Rate: 30 fps</p> <p>RGB Sensor FOV (H × V): 70°±3 × 43°±2</p> <p>Major Components Processing: Intel RealSense Vision ASIOptical Board: – Laser – MEMS Mirror</p> <p>Physical Form Factor: Camera Peripheral</p> <p>Diameter × Height: 61 mm × 26 mm</p> <p>Connectors: USB- C* 3.1 Gen 1*</p> <p>Mounting Mechanism: – One 1/4- 20 UNC thread mounting point. – Two M3 thread mounting points. – Tripod</p>	
ΟΜΑΔΑ B	<ul style="list-style-type: none"> • Σκληρός δίσκος 3,5'' χωρητικότητα 6TB, SATA 6GB/s, NASware 3.0 τεμάχιο 1 	380,00 €
ΣΥΝΟΛΙΚΟΣ ΠΡΟΫΠΟΛΟΓΙΣΜΟΣ ΟΜΑΔΑ A + ΟΜΑΔΑ B		1.880 €